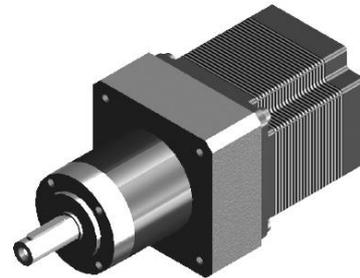


## Getriebekombination-Schrittmotor Baureihe GKS 56/200

Schrittmotoren:	MICROSTEP Baureihen SHS 56/200
Schrittwinkel:	1,8°
Anzahl der Phasen:	2
Kantenmaß:	56 x 56 mm
Betriebsart:	bipolar
Planetengetriebe:	Baureihe PLE 40
Flanschmaß:	60 x 60 mm
Getriebedurchmesser:	40 mm



### Standardausführungen

#### Motordaten

Typ Bestellbezeichnung	Getriebe- untersetzung $i=x:1$	Schritt- winkel am Getriebe	Standard- Schrittmotor: SHS 56/200	Motorlänge $l_m$ [mm]	Phasenstrom $I_{Ph}$ [A]	Phasen- widerstand $R_{Ph}$ [Ohm]	Phasen- induktivität $L_{Ph}$ [mH]
GKS 56/200/5 - 4204	5	0,360	-K033-4200	54	2,00	1,8	4,0
GKS 56/200/9 - 4211	9	0,200	-K033-4200	54	2,00	1,8	4,0
GKS 56/200/25 - 4207	25	0,072	-K033-4200	54	2,00	1,8	4,0
GKS 56/200/5 - 4304	5	0,360	-K722-4310	76	1,00	2,9	11,0
GKS 56/200/9 - 4306	9	0,200	-K722-4310	76	1,00	2,9	11,0
GKS 56/200/25 - 4313	25	0,072	-K722-4310	76	1,00	2,9	11,0
GKS 56/200/5 - 4301	5	0,360	-K723-4320	76	3,00	0,9	2,2
GKS 56/200/9 - 4307	9	0,200	-K723-4320	76	3,00	0,9	2,2
GKS 56/200/25 - 4314	25	0,072	-K723-4320	76	3,00	0,9	2,2

#### Getriebedaten

Typ Bestellbezeichnung	Getriebe- untersetzung $i=x:1$	Abtriebs- drehmoment M [Nm]	Getriebe- gehäuselänge $l_{G2}$ [mm]	Getriebe- gesamtlänge $l_{G1}$ [mm]	Getriebe- gehäuselänge $l_{Ges}$ [mm]	Verdreh- spiel [arcmin]	Gesamt- gewicht m [kg]
GKS 56/200/5 - 4204	5	3,1	61,6	87,6	141,6	<24	1,1
GKS 56/200/9 - 4211	9	5,5	74,6	100,6	154,6	<28	1,2
GKS 56/200/25 - 4207	25	14,0	74,6	100,6	154,6	<28	1,2
GKS 56/200/5 - 4304	5	3,9	61,6	87,6	163,6	<24	1,4
GKS 56/200/9 - 4306	9	7,0	74,6	100,6	176,6	<28	1,5
GKS 56/200/25 - 4313	25	18,0	74,6	100,6	176,6	<28	1,5
GKS 56/200/5 - 4301	5	5,3	61,6	87,6	163,6	<24	1,4
GKS 56/200/9 - 4307	9	9,6	74,6	100,6	176,6	<28	1,5
GKS 56/200/25 - 4314	25	18,0	74,6	100,6	176,6	<28	1,5

## Modifikationen

Motoranschluss	-Bandleitung/Einzelader -Kabellänge -mit/ohne Stecker	Motor mit zweiten Wellenende für Encoder oder Bremse
----------------	---	---

## Bestellbezeichnung

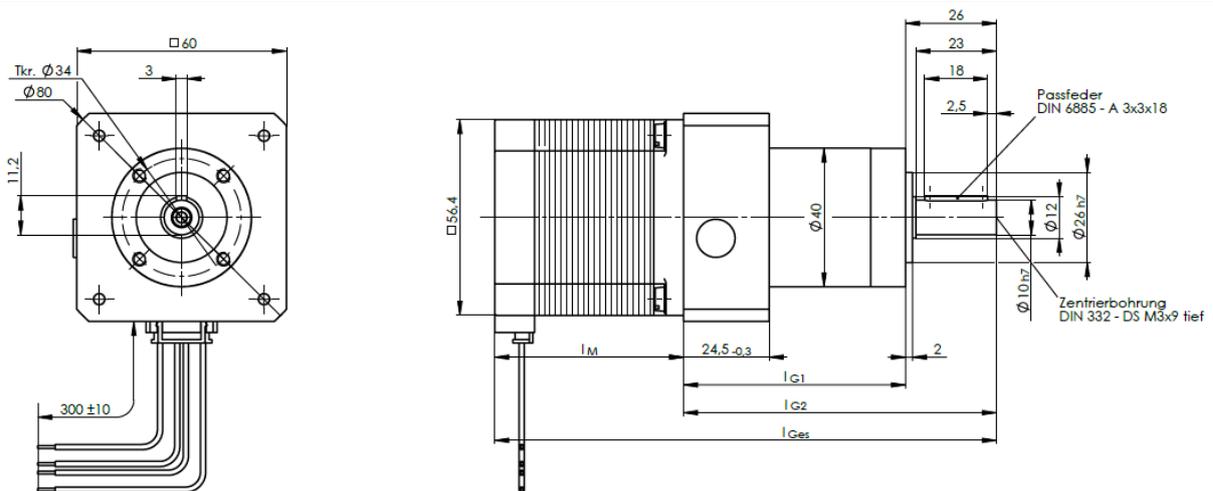
GKS 56/200/5 - 4204



Die hier dargestellten Getriebekombinationen stellen nur eine Auswahl dar. Prinzipiell lässt sich jeder Motor der Baureihen SHS 56/200 mit jedem Getriebe PLE 40 kombinieren.

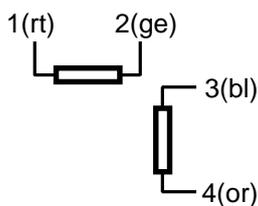
Zur Erzeugung höherer Drehmomente als 18 Nm lassen sich die Motoren der Baureihe SHS 56/200 auch mit Planetengetriebe der Baugröße PLE 60 kombinieren.

## Abmessungen



## Phasenanschlüsse

Phase 1: Anschluss rot und gelb (1-2)      Schrittfolge bei Drehrichtung im Uhrzeigersinn  
 Phase 2: Anschluss blau und orange (3-4)



Bipolar

Schritt	Anschlüsse			
	1	2	3	4
1	+	+		
2		+	+	
3			+	+
4	+			+

## Allgemeine technische Daten

---

Betriebsumgebungstemperatur	ϑ [°C]	-25...90
Max. Wicklungstemperatur	ϑ [°C]	120
Getriebeflanschgenauigkeit		nach DIN 42955-N

---

Schmierung		Lebensdauer-Fettschmierung
Schutzart	IP40	(Getriebe: IP54)
Einbaulänge		beliebig
Laufgeräusch	58dB	(A) bei einer Abtriebsdrehzahl von 3000 U/min ohne Last
max. Antriebsdrehzahl		18000 U/min
max. Abtriebsdrehzahl		5000 U/min

---

Lagerbelastung axial	N	200		
Lagerbelastung radial	N	200		
Untersetzung		i=5:1	i=9:1	i=25:1
Not-Aus Moment	Nm	28	33	36
Verdrehsteifigkeit	Nm/arcmin	1,0	1,1	1,1
Getriebeflanschgenauigkeit		nach DIN 42955-N		

## Berechnung der Antriebsdrehzahl

---

$$n_{AB} = \frac{f_s \times 60}{200 \times i} \quad [U \times \text{min}^{-1}]$$

Dabei ist:  $f_s$  = Schrittfrequenz des Motors  
 $i$  = Untersetzung des Planetengetriebes

## Motorkennlinien

